

new SELBER V RM-1310 自動プレス機カス上がり検出器 取扱説明書 Rev. 1.4

この度はnewSELBER V (RM-1310)をお買い上げいただき、まことにありがとうございます。
この説明書をよくお読みのうえ大切に保存してください。

- 本取扱説明書を読み、内容を理解してから本機を運転・点検・整備してください。
- 本機は日本国内の法規に基づき製作されていますので、日本国内でのみ使用してください。
- 本機を日本国以外で使用する場合は、その国の安全規格を遵守する必要があります。
- 本取扱説明書は、すぐ取り出せる所定の場所に保管し未永く活用してください。



1. 特徴

本機の特徴は次の通りです。

- 1. 前回値比較**
前回の下死点値と今回の下死点値を比較し監視を行います。 前回値比較により、センサ環境特性の誤差は無視することが出来ます。プレス加工時のカス上がりを検出し、プレス機を停止させることが出来ます。
- 2. 自動タイミング**
対象物がセンサに対して一定距離以内に近づくと自動的にタイミングが入り、下死点の監視を行います。 タイミングセンサは不要です。
- 3. 大型デジタル表示 (従来型当社比)**
監視値・変差表示に大型デジタル表示の採用により大変見易くなりました。
- 4. キースイッチ採用 (従来型当社比)**
キースイッチにより監視値の変更操作が簡単になりました。変更は「▲」「▼」キーで行います。
- 5. 監視精度向上 (従来型当社比)**
監視精度が、 $\pm 5\mu\text{m}$ から、 $\pm 1\mu\text{m}$ に向上しました。 監視値設定範囲が、 $45\mu\text{m}$ から、 $99\mu\text{m}$ に拡大しました。
- 6. センサ断線検出 (新機能)**
センサ断線検出が可能になりました。
- 7. 周期監視**
前回周期に対して2倍以上の時間、回転周期がかかる様な (センサ取り付け状態の異常) 場合、約1秒間停止信号を出します。
- 8. 使用回転数**
 $30 \sim 3000 \text{ min}^{-1}(\text{spm})$ の範囲です。
* $30 \text{ min}^{-1}(\text{spm})$ 未満でご使用の場合は、弊社 営業技術課までお問い合わせください。

2. 各部の名称と機能

エラーランプ (ERROR)
停止出力の状態を表示します。停止出力がONの場合に点灯します。

OKランプ (O.K.)
設置モードでセンサ距離が設置範囲に入っていたら点灯します。また監視が正常に行なわれているとき、点灯します。

「モニタ」ランプ (MONITOR)
監視可能な時は、緑色に点灯します。無監視や設置モードの時は赤色に点灯します。また、タイミング信号がONした時に消灯しますので、タイミングの確認が可能です。

「モニタ」キー (MONITOR)
監視状態切替スイッチです。
「監視」(ランプ点灯)、「無監視」(消灯)を切替します。

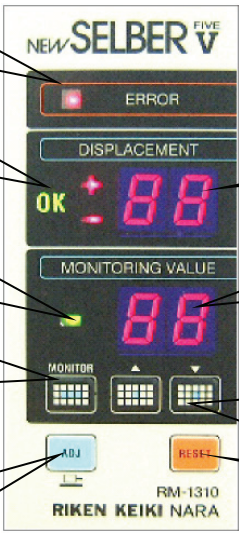
「アジャスト」キー (ADJ)
センサ設置をする時に押します。再度押すと、通常の監視モードに戻ります。

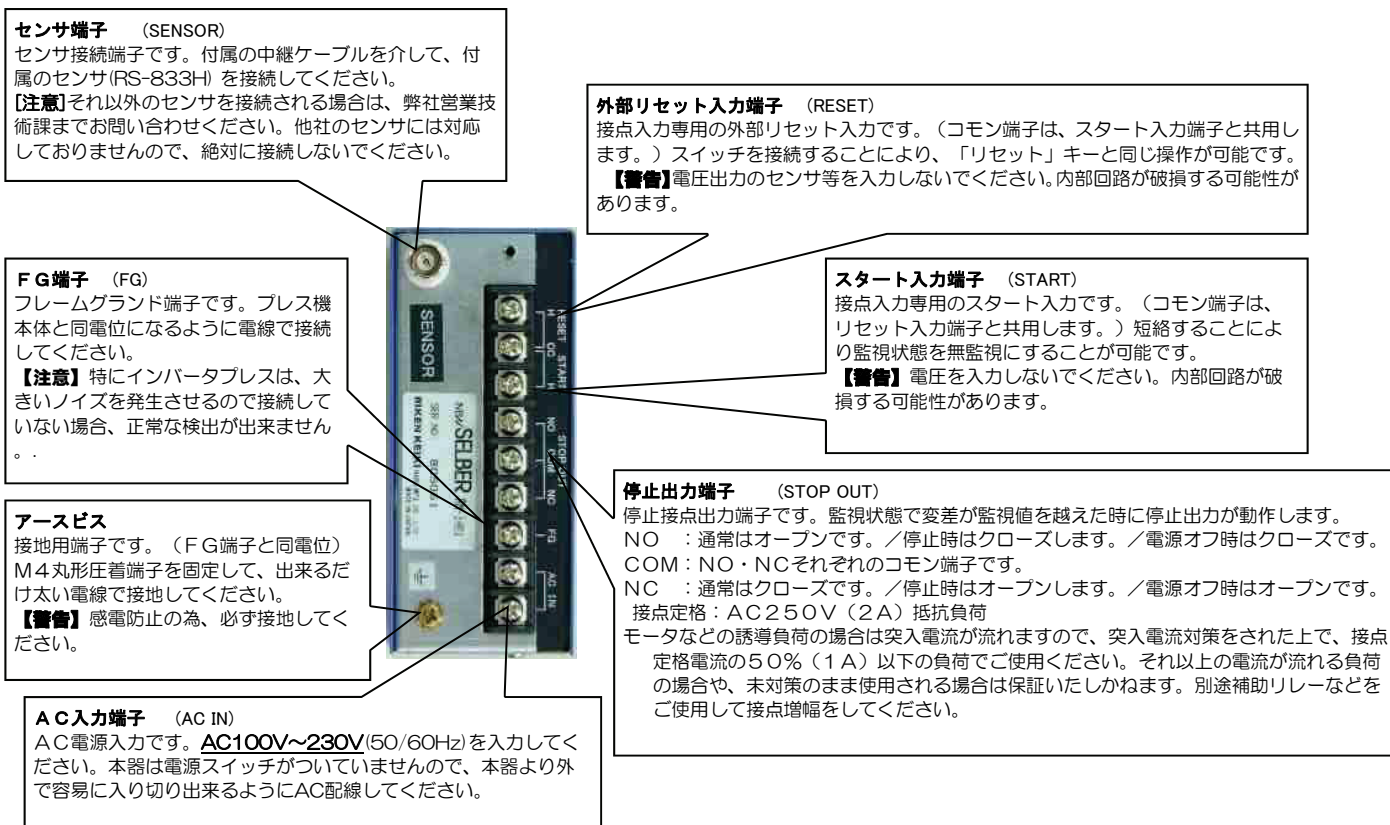
「アップ」キー (▲) / 「ダウン」キー (▼)
視値の変更に使用します。それぞれ1回押すと数値が1増減します。続けて押すと、連続して数値が増減します。

「リセット」キー (RESET)
停止出力の解除に使用します。

変差表示 (DISPLACEMENT)
下死点監視時： 前回との変差を表示します。
レベル異常時： レベル異常の内容を表示します。
設置時： センサ設置の状態を表示します。
センサ未接続時： エラー状態を表示します。
(断線時)

監視値表示 (MONITORING VALUE)
設定した監視値を表示します。無監視時は表示しません。





3. 機能

3-1. ウォーミングアップ

電源を投入すると約3秒間のウォーミングアップを行います。
ウォーミングアップ中は、すべての表示が点灯し、停止出力はONの状態となります。
ウォーミングアップ中にランプの点灯確認が可能です。(ランプ切れの確認)

3-2. 「下死点監視」モード

前回ショットの下死点の距離と、今回ショットの下死点の距離との差(以後、変差)が、設定された監視値を越えると「エラーランプ」(ERROR)が点灯して、停止出力を出します。(変差と監視値が同じ時には停止出力は出ません。)

(1) 使用方法

センサの設置確認をした後、下死点監視が可能になります。
電源を投入すると約3秒間のウォーミングアップ後、下死点監視モードになります。
「変差表示」(DISPLACEMENT)に変差を表示します。「監視値表示」(MONITORING VALUE)に設定した監視値を表示します。
それぞれの単位は(μm)です。
「監視ランプ」(MONITOR)が緑色に点灯します。監視が始まると「OKランプ」が点灯します。
(「OKランプ」は、停止時や待機時には点灯しません。)

(2) 監視値の設定

「アップ」キー(▲) / 「ダウン」キー(▼)を押すと、監視値を変更出来ます。押し続けると、連続して変更出来ます。

(3) 例外処理

監視開始時、プレス機運転立ち上がり時の誤差を吸収する目的で、監視値を下記のように変更します。

- | | |
|----------|-----------------------|
| 1ショット目 | 下死点の値を記憶します。(監視はしません) |
| 2ショット目 | 設定された監視値を4倍にして監視します。 |
| 3ショット目 | 設定された監視値を2倍にして監視します。 |
| 4ショット目以後 | 設定された監視値で監視します。 |

※「無監視モード」から「監視モード」に切替えた時も同じ。

3-3. 「無監視」モード

基本的には、「下死点監視」モードと同じですが、停止出力を出しません。
また、「監視値表示」が消灯し「OKランプ」も点灯しません。

使用方法

「下死点監視」モードの時に、「モニタ」キー(MONITOR)を押してください。「監視値表示」が消えて「監視ランプ」(MONITOR)が、緑色から赤色に変わります。「スタート入力」をショートさせている間も、無監視になります。

【注意】「下死点監視」モードで停止出力が出ている場合は、無監視にしても停止出力は解除されません。
必要な場合は「リセット」〈RESET〉キーを押して、解除してください。

3-4.「センサ設置」モード

新しく金型にセンサを取り付けた場合必ずセンサ設置をする必要があります。このモードでセンサが正常に動作出来る範囲に入っているかを確認します。 実際の設置は、5ページの「6. センサ設置方法」をご参照ください。

(1) 使用方法

本体の設置確認をした後、センサ設置が可能になります。 電源投入すると約3秒間のウォーミングアップ後、監視モードになります。

「アジャスト」キー(ADJ)を押すと、センサ設置モードになります。

(2) 表示の意味

「変差表示」(DISPLACEMENT)と、「OKランプ」に設置状態を表示します。



【注意点】

セルバーVのセンサーが正確な監視をするためには、プレス機ストロークすなわち下死点から上死点までの差が8 (mm) 以上必要です。 ストロークがそれ以下のプレス機には使用出来ません。

3-5.「センサ断線監視」機能

「下死点監視」「無監視」モード中にセンサの断線検知が可能です。「変差表示」に「E r」の文字が出ます。停止出力を出します。 但し、無監視モードの時には検知しても 停止出力は出ませんので注意してください。

(1) センサが断線している場合（センサ付け忘れ含む）の復帰方法

正常なセンサを接続してから、「リセット」キーを押してください。

(2) 停止出力を解除する方法

センサが不要な場合は「モニタ」キーを押して「無監視」にしてください。停止出力は解除されます。このまま、運転を続けることができます。

3-6.「周期監視」機能

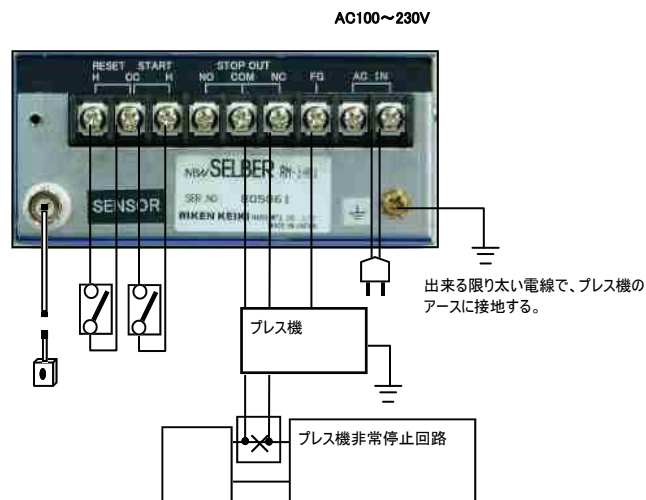
たとえば、センサ取り付け状態に異常が発生したなど、前回周期に対して2倍以上、プレスの回転周期がかかった場合には、約1秒間停止信号を出します。 但し、周期0.2秒以下(300min⁻¹(spm)以上)は、前回の周期時間を、0.1秒と見なします。

2. 0秒以上(30min⁻¹(spm)未満)では、正常に動作しません。

その他の場合は、弊社営業技術課にお問い合わせください。

4. 設置工事するときの注意点

- 端子台の配線は、電源を切って行ってください。
- 動力線、電力線は元を切って行ってください。
- 結線は、結線図にしたがって間違いなく確実に行ってください。
- 端子台への結線は、圧着端子の使用をおすすめします。
(圧着端子型番 N1.25-M4)
- RESET (リセット入力) 端子、START (スタート入力) 端子には極性があります。(Cが内部で共通になっています。)
- 動力線、電力線などの配線は、耐ノイズ性を向上させるため、ツイストペア処理(より線処理)される事をおすすめします。
- ノイズを避ける意味からケース表面を通る配線は避けて下さい。やむを得ない場合はケース表面から少なくとも3cmは離してください。



スタート入力オープンの場合は 監視です。
クローズの場合は 無監視です。

非常停止回路を切断し、直列に停止出力を接続する。

5. 取り付け方法

本体の取り付け

- 取り付けアングルで、プレス機、制御盤などに取り付けます。
- 取り付け角度はできるだけ水平に取り付けてください。
- 極度に振動・衝撃の激しいところや、塵埃、湿度の多い場所でのご使用はできる限り避けてください。
- 周囲温度 0～+50℃を満足する場所を選んで取り付けてください。
- 腐蝕性ガス（特に硫化ガス、アンモニアガスなど）の発生するところでのご使用は避けてください。

近接センサの取り付け

近接センサを取り付けする場合は、5ページの「6. センサ設置方法」をお読みのうえ取り付けてください。近接センサは振動で動かないようセンサ取り付け台で確実に固定してください。

【注意】コネクタ接続部も動かないように、コネクタ部のアングルで確実に固定してください。
プレスの振動でセンサヘッドのケーブルが断線することがあります。

近接体（被検出物体）取り付け

近接体は、ストローク振動によって動かないよう確実に取り付けてください。
締め付けトルクは、2.0Nm（約20kgf・cm）です。

【注意】近接体は、付属の物を使用してください。他のもので代用される場合は、必ず鉄をご使用ください。
非鉄金属を使用されますと、監視に必要な精度が得られなくなります。

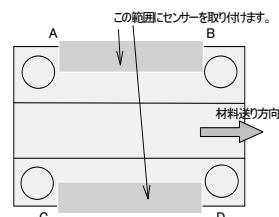
センサケーブルについて

センサケーブルは、本体・センサ（センサ設置後）に確実に取り付けてください。
ケーブル長は、標準付属品の場合5mです。

【注意】ケーブル長は変更しないでください。
延長または切断されたものを再度つないで使用しますと監視に必要な精度が得られなくなります。

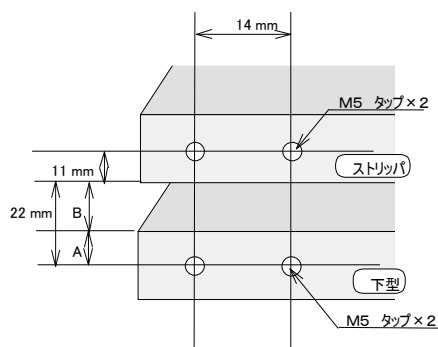
近接センサの取り付け方法（例）

付属のセンサを、金型のガイドホスト内側A、B、C、D点のいずれかの範囲に取り付けます。取り付けには次の①、②の方法があります。



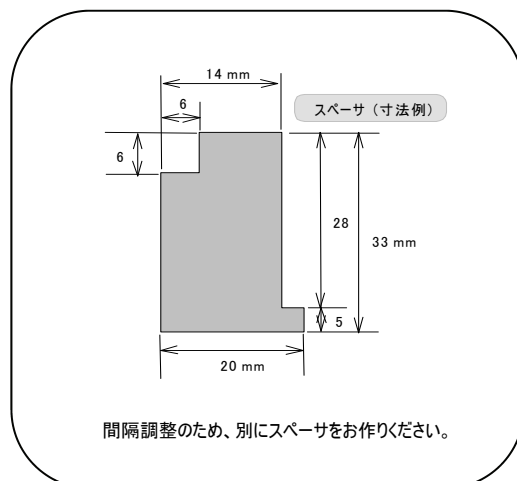
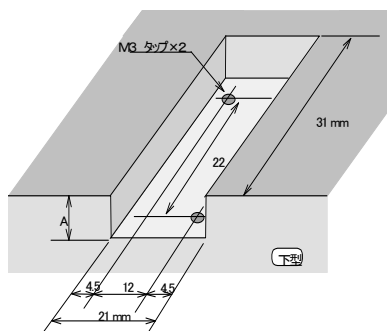
① 付属の取付金具を使用する

図寸法にて、取り付け位置に穴を開けます。
 $A = 22 - B$ [mm] として寸法を出します。
このBは、材料を入れた時ストリップの浮き上がる距離です。
密着した場合は、 $B = 0$ [mm] です。



② 型にセンサを埋め込む

この方法はストリップを近接体として利用します。
図寸法で金型に切り込みを入れセンサを取り付けます。
 $A = 9.7 - B$ [mm] として寸法を出します。
このBは、下型よりストリップが浮く距離です。
9.7mmは、センサの厚み 8 mm、センサ取り付け間隔 1.2 mm、研磨しろ 0.5 mmの合計です。



6. センサ設定方法

＜注意すべきこと＞

- ・ センサ交換はプレス機が上死点のときに行ってください。
プレスの上死点で、センサヘッドと近接体は 8mm以上離れている必要があります。
- ・ ここでは、配線・本体設置が終了した事を前提にセンサ設置の説明します。

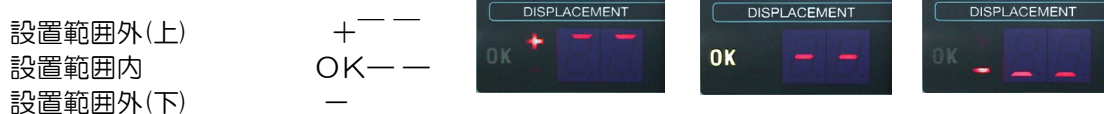
①センサの接続

背面パネルのセンサ端子（SENSOR）に中継ケーブルのコネクタを接続してください。
中継ケーブルのもう一方にセンサを接続してください。

②電源投入～センサ設置モード

本体の電源を入れてください。

- ・ウォーミングアップ後、監視モードになります。
- ・「アジャスト」キー（ADJ）を押すと、センサ設置モードになります。
- ・表示が、下記の何れかであることを確認してください。



電源が入ったまま、センサーを交換した場合は、前面パネルにあるリセットキーを押してください。

押すことで、「Er」表示が消え、センサーのセットアップを行います。

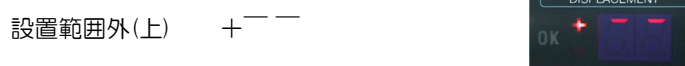
このリセット動作は、センサー交換の時は、必ず行なってください。

③センサ取り付け位置調整

- ・プレスを下死点の位置まで移動させてください。
- ・付属の「隙間調整ゲージ」（ベーク板）をセンサと、近接金具の間に挟んで下さい。
- ・通常はその位置で、最適な距離になりますので近接金具と、センサ取り付け台のビスを確実に締めてください。
- ・「隙間調整ゲージ」を抜いてください。
- ・プレスを再度上死点の位置まで上げて下さい。

④表示の確認

- ・プレスを上死点の位置まで上げた時の変差値表示部分が、下記の表示になっていることを確認してください。
（下記の表示にならない場合は、電源を切—入してセンサ設置モードにして下さい）



- ・プレスを下死点の位置まで下げて下さい。
- ・プレスを下死点の位置まで下げた時の「変差値表示」部分が、下記の表示になっていることを確認してください。



⑤センサ設置終了

再度、「アジャスト」キー（ADJ）を押すと、監視モードに戻ります。 以上でセンサ設置は終了です。

【注意点】

設置時に下死点位置で45秒以上プレス停止した場合、正確な設置、状態表示が出来ません。
その時は、一度プレス機を1回転させた後、設置状態表示の確認してください。
（45秒で設置範囲の5%ドリフトがあります。）

7. 動作

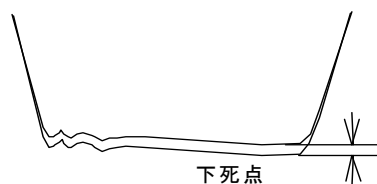
日常作業において

センサーの取り付け及び設定がされていれば、何の操作もなしにプレス機を通常運転してください。
カス上がりなどの異常が発生すれば、「NEW SELBER V」はプレス機を停止させます。

検出方法

下死点監視(B.D.C)

通常のストリップ付金型でカス上がりが発生しますと、ストリップの位置が変化します。この下死点の変位を測定することによってカスが上がったことを検出します。



異常発生するとき

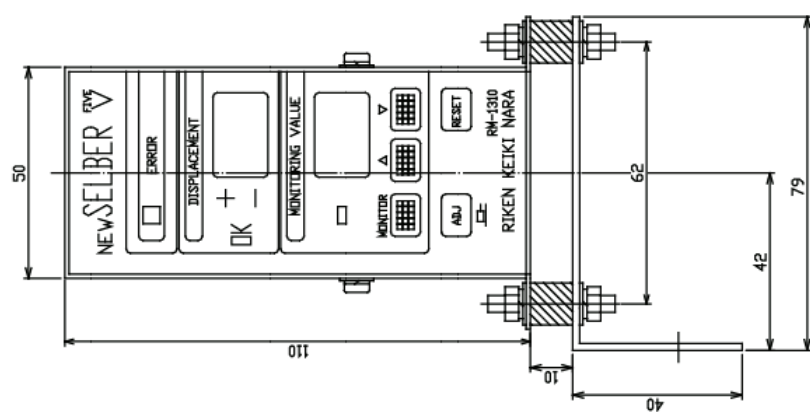
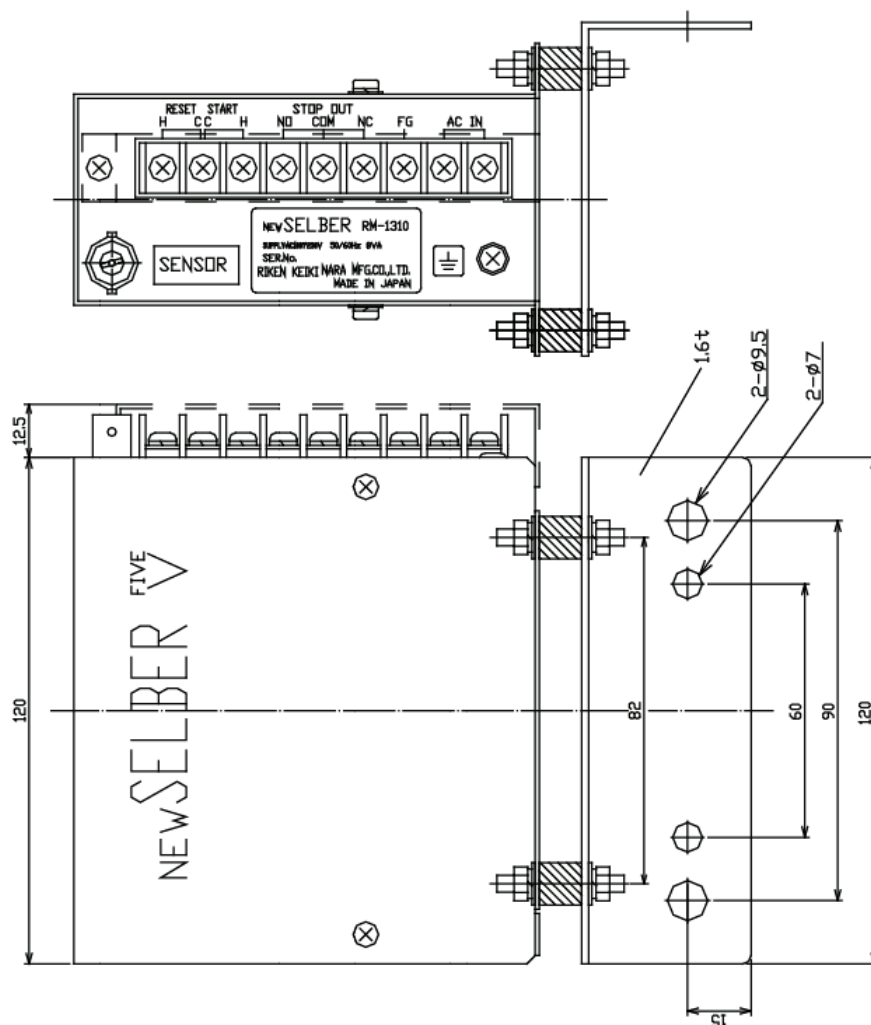
プレス機の運転中、カス上がりにより、監視値を越えた時、停止出力を出します。

次の表に従い、異常状態に応じた処置と解除を行ってください。

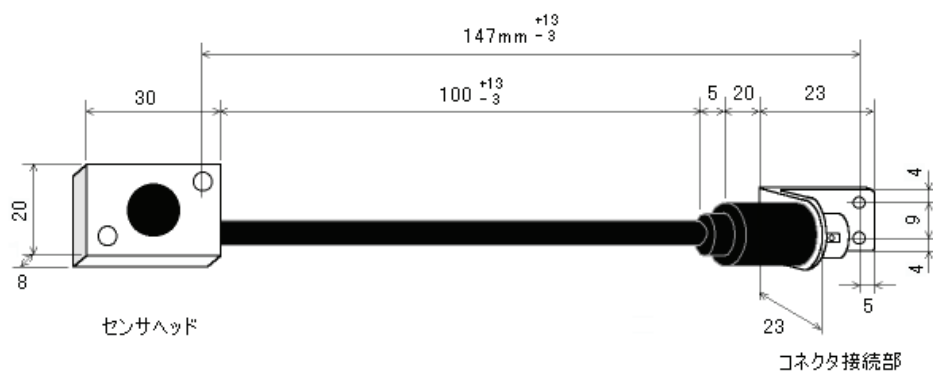
なお解除の際には事前にその原因を取り除いてください。

異常状態	偏差表示	異常ランプ	出力	原因	処置 解除方法
偏差異常	99以下	点灯	停止出力	下死点の異常により、偏差が監視値を越えた値となったため	「リセット」キーを押す。または「リセット入力」端子をクローズしてください。
	「+FF」または「-FF」の表示	点灯	停止出力	偏差が「99」を越えた値となったため	
	「Er」表示	点灯	停止出力	センサの断線	センサをチェックしてください。「リセット」キーを押しても、「Er」が表示する時は、センサの交換が必要です。
レベル異常	「Hi」または「Lo」の表示	点灯	停止出力	下死点において、近接体とセンサの取り付け間隔が 本機器の設置範囲を外れたため	取り付け間隔が 約1. 2mmになるように再調整してください。Hiの時は、間隔を狭め、Loの時は広げます。
周期監視異常	—	1秒間点灯後、消灯	1秒間停止出力	1. 連続運転中、センサの感知距離に近接体がこなかった時に、異常となります。 2. 人為的に停止をかけた時	「リセット」キーを押さずに、再動作が可能です。

8. 外形図



RS-833H



9. 仕様

名称	newSELBERV
型式	RM-1310
測定原理	渦電流損失式
近接センサ	RS-833H
偏差表示	±99μm LEDデジタル2桁
監視値表示	99μm LEDデジタル2桁
くり返し精度	1μm
測定誤差	±20%以内 (±99μm変差時)
プレスストローク距離	8mm以上
出力	停止出力 リレー接点 (A, B接) 250V 2A
入力	リセット入力・スタート (無監視) 入力 各無電圧接点入力
異常処理	異常ランプ点灯 停止出力 応答速度 12msec以内
使用温度範囲	0~50℃
使用可能回転数	30~3000 min ⁻¹ (spm)
センサ設定距離	1, 2±0.3mm
中継ケーブル	耐油性同軸ケーブル (5m)
電源電圧	AC 100V~230V 50/60Hz
消費電力	8VA以下
寸法	50 (W)×110 (H)×120 (D)mm (取り付けアングル・突起物はこのぞく)

10. 付属品

(組み品)			
本体取り付け板			1個
取り付け金具			1個
防振ゴム			4個
フランジ付六角ナット	M4用		8個
電源ケーブル	5芯 プラグなし		5m
アース線			5m
近接センサ	RS-833H		1本
中継ケーブル			5m
近接体			1個
センサ取り付け台			1個
隙間ゲージ	バーク板1.2mm厚		1個
六角穴付きボルト	M3×12mm		2本
六角穴付きボルト	M5×15mm		4本
スプリングワッシャ	M5用		4個
平ワッシャ	M5用		4個
六角穴付きボルト	M8×20mm		2本
フランジ付六角ナット	M8用		2個
取扱説明書 (本紙)			1部

保証

納入後1年以内に発生した故障で、明らかに製造側の責任による故障が生じた場合には、本装置の一部または部品を無償にて交換修理をいたします。ただし、使用者の取り扱い上の不備など、納入者側の責任範囲を越えるものについては保証の対象外になります。故障が生じた時、お客様自らの修理はご遠慮ください。さらに重大な故障の原因になりました時の補償はいたしかねます。本機は日本国内向けの仕様のため、この保証は日本国内においてのみ適用します。本機を使用した結果の影響については、いっさい責任を負いかねますのでご了承ください。

本機の仕様および取扱説明書に記載されている事柄は、将来予告なしに変更することがあります。

お問い合わせ窓口 営業技術課
お問い合わせ時間 9:00~17:00

株式会社 理研計器奈良製作所
〒633-0054 奈良県桜井市阿部49-1
TEL 0744-43-0051 FAX 0744-43-0056

ホームページ <http://www.rikenkeikinara.co.jp/>